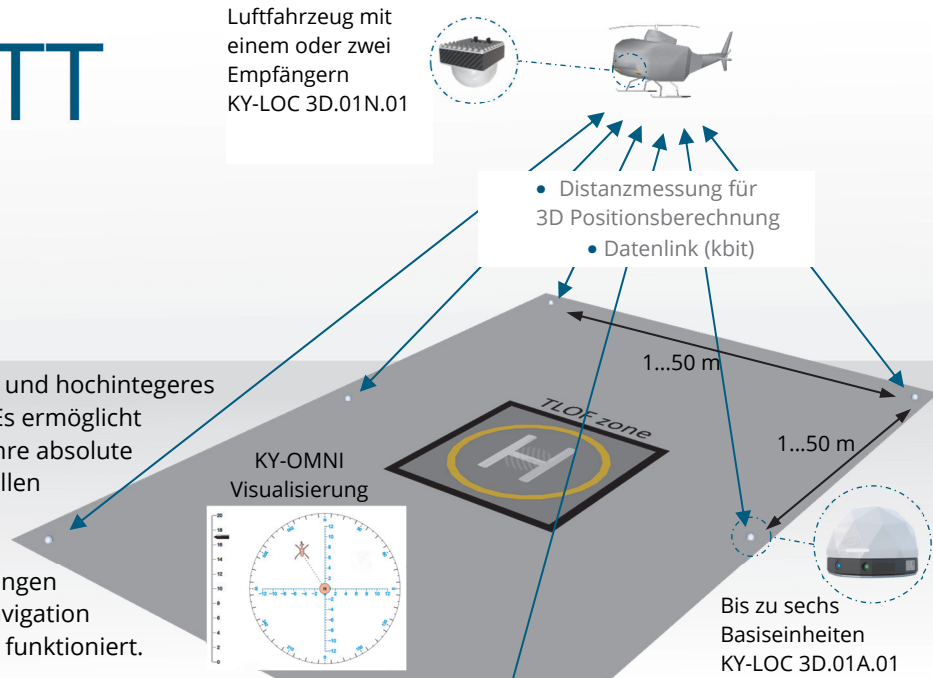


DATENBLATT

K-LOC




K-LOC ist ein GPS-unabhängiges, extrem präzises und hochintegrieres System zur Positionsbestimmung mittels Radar. Es ermöglicht bemannten und unbemannten Luftfahrzeugen, ihre absolute Position und Heading zur Landeplattform unter allen Licht- und Wetterbedingungen zu bestimmen.

K-LOC ermöglicht damit sichere Starts und Landungen in Umgebungen, bei denen satellitengestützte Navigation oder Sicht auf Referenzpunkte nur eingeschränkt funktioniert.



RADAR-SENSOREN ZUR 3D-POSITIONSBESTIMUNG VON HELIKOPTERN UND DROHNEN, RELATIV ZUR BEWEGTEN ODER ORTSFESTEN LANDEZONE

K-LOC besteht aus drei Hauptelementen:

-  - Ein oder zwei Empfängern im Rumpf des Luftfahrzeuges, mit nach unten gerichteten, auf der Platine integrierten Antennen.
-  - Vier bis sechs Basiseinheiten, die um die Landefläche herum angebracht werden.
-  - Positionsdatenanzeige mit Höhe, Distanz und Flugrichtung relativ zur Landeplattform. Die Daten können als eigene Anzeigeeinheit genutzt, in bestehende Flugleitsysteme integriert oder auch auf dem MFD eines Piloten dargestellt werden.

Für den Einsatz auf kleinen oder bewegten Start- und Landeflächen ist eine präzise Relativpositionierung zum Landepunkt von essenzieller Bedeutung, um Missionen bei jeder Witterung und ohne Sichtverbindung sicher durchführen zu können.

Der integrierte, bidirektionale Datenlink kann für Missionsdaten und als redundanter Command & Control Kanal verwendet werden.

TECHNISCHE DATEN: K-LOC

Reichweite ¹⁾	bis zu 500m
Genauigkeit der Geschwindigkeitsmessung ¹⁾	typ. ±0,2 m/s
Genauigkeit der Entfernungsmessung ¹⁾	typ. ±0,05 m (direkt über der Landeplattform)
Messrate	20 Hz (einstellbar)
Schutzart	IP 69K, IP 68 24hr@5m
Temperaturbereich	-30 ... +75 °C; -22 ... 167 F
Spannungsversorgung	Empfänger, Basiseinheit und Altimeter, jeweils: 9 ... 36 V DC, 3 W
Integrierter Datenlink	bis zu 100 kbit/s

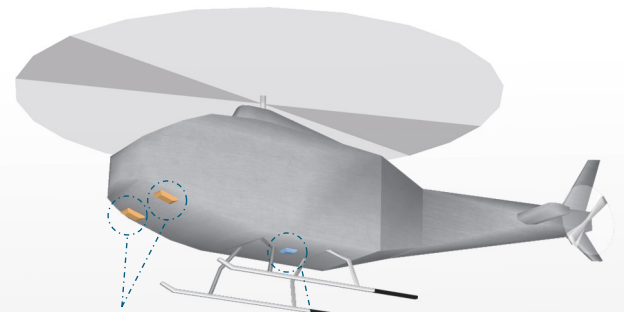
¹⁾ Werte können regional je nach geltenden Funkvorschriften abweichen

K-LOC- Überblick

- System zur Messung der Relativposition mittels redundanter Funksignale.
- Einsetzbar unter allen Wetter- und Lichtbedingungen, auf festen oder bewegten Landeplattformen.
- Nutzung eines weltweit verfügbaren, lizenzfreien Funkbandes.
- Völlig unabhängig von Satellitenpositionsbestimmung (GPS/Glonass/Galileo/Beidou).
- Widerstandsfähig gegenüber Stör- oder Falschsignalen.
- Sehr kleine und leichte Komponenten für den Einsatz im Luftfahrzeug, mit standardisierten Schnittstellen zur einfachen Integration.
- Basiseinheiten können temporär oder permanent eingesetzt werden, im Akkubetrieb oder mit externer Versorgungsspannung.
- Eigener Datenlink im System.

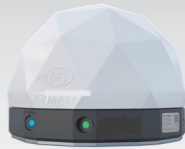
DATENBLATT

K-LOC



KY-LOC 3D.01N.01
3D Positionsempfänger

KY-RAY 1D.03.01
Altimeter/Down Radar
(optional)



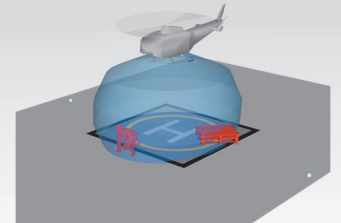
KY-LOC 3D.01A.01
Basiseinheit, Gewicht 1,5 kg,
Größe: Ø 150 mm, Höhe 110 mm



KY-LOC 3D.01N.01 Positionsempfänger
OEM Version für die Rumpf-Integration
Gewicht 50 g, Größe 80x80x50 mm



KY-RAY 1D.03.01 Altimeter/Down Radar
OEM Version für die Rumpf-Integration
Gewicht 50 g, Größe 80x80x50 mm



Objekterkennung in der Landezone
mit optionalem Down Radar

ANWENDUNGSBEISPIELE



LIEFERUNG AUF SEE

- Versorgung (Ersatzteile, Medizin, Post) ohne Hafeneinlauf
- Landnavigation bei starkem Seegang



VERTIPTS

- Sichere Positionierung in räumlich begrenzter Umgebung
- Redundante, GPS unabhängige Position

ÖL/GAS-PLATTFORMEN

- Personal- und Materialtransp.
- Assistenz für bemannte Landungen bei schlechten Sichtbedingungen



URBANES HELIPAD

- Einfache Nachrüstung bestehender Landplätze
- Landnavigation in räumlich begrenzter Umgebung



BEWEGTE PLATTFORM

- Sichere Landung auf bewegten Plattformen
- Redundante Datenkommunikation für Command & Control

